**JAK** 621.9:539.319:621.317.004.14

B.K.KOHOHOB

ONPEARMENE NOBERXHOCTHЫХ ОСТАТОЧНЫХ НАПРЯЖЕНИЙ
С ПРИМЕНЕНИЕМ ЭЛЕКТРОННОГО АВТОМАТИЧЕСКОГО САМОПИВУЩЕГО
ПОТЕНЦИОМЕТРА ЗПП-ОЭМ

Для расчета поверхностим остаточных напряжений по методике Давидеякова Н.Н. [1], [2] или Биргера И.А. [3] требуется установить связь между приращением толщины стравливаемого с образца поверхностного слоя и приращением деформации образца, зависящей от удадения этого слоя.

Для одновременного исследования нескольких образцов выгодно использовать иноготочечие электронные самопинущие приборы, которые незволяют автоматически регистрировать несколько процессов и устрании необходимость в построении графиков деформаций.

Таким прибором может служить эдентронный автоматический самоиммущий потенциометр ЭШ-09м.

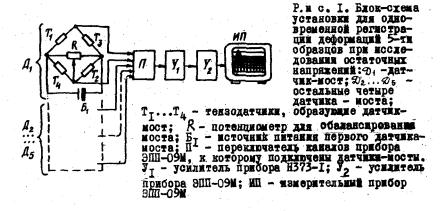
Этот потенциометр предвазначен для измерения температуры с помощью терменар "хромень-альмень", "хромень-изпель" и "платино-родий-платина". Характеристика прибора соответствует его работе с упоминутими датчиками температуры, т.е. его чувствительность и диапазон измерений приспособлены и амплитуде термеЭДС указанных терменар, а входное сопротивление равно приблизительно 100 Ом.

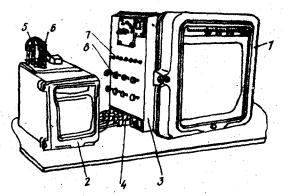
В этих условиях для измерений деформации образна с помощью тензометрического датчика-места о общии сопротивлением около IOO Сы, чувствительность прибора ЭПП-ОЭМ оказывается недостаточной.

В описываемой установке предлагается в качестве предварительмого усилителя сигнала, получаемого с тенвеметрического датчикамоста, испельзовать усилительную часть самонишущего милиивольтамперметра ИЗ73-I.

На рис. I показана блок-схема установки для едновременной регистрации деформаций инти образцов, возникащих при стравливажим певерхностного слея.

Рис. 2 показывает общий вид измерительных приборов, входящих в установку, без измерительных рамен с датчинами-мостами.





Р в с. 2. Общей вид измерительных приборов установки: I — автоматический самопинуний многоточечный электронный потенциометр ЭШП—ОЭМ;2 — самопинущий мнижевольтамперметр Н373—1;3 — допожнательный шит управления; 4 — место подвода к щиту управления пиний связи с датчиками-местами; 5 — вход от переклочателя II (из прибора ЭШП—ОЭМ) в усилитель У<sub>1</sub> (прибора Н373—I); 6 —выжения датчиков-местов; 8 — потенциометры R гру—бой в точной установки нуля датчиков-местов

Использование в качестве предварительного усилителя прибора Н373-І удобно, потому что появляется возможность широкого регулирования чувствительности всей установки. Эта особенность позволяет применять такую установку и в других исследовательских целях.

В комплект, кроме измерительных присоров, вх дят несколько рамок, которые служат для крепления образцов и высдения их в контакт с датчиками-мостами. На каждой рамке может быть закреплено и исследовано одновременно два кольцевых или плоских образца. Конструкция рамки позволяет проводить травление с применением электрического тока.

Расчетные формулы Давиденкова Н.Н. [1], [2] и Биргера И.А.[3] связывают определяемие остаточные капрядения со следующим параметрами (рис. 3 и 4):

в кольцевых образцах

$$\mathcal{E}_{T} = F_{1}\left(E, \mathfrak{D}, \delta, h, a, \frac{d\delta}{da}\right), \qquad (I)$$

в плосиих образцах

$$G_{\bullet} = F_{e}(E, \ell, f, h, \alpha, \frac{df}{da}) , \qquad (2)$$

**Г**тле

б<sub>т</sub> - окружное остаточное напряжение, ша;

б. - осевое остаточное напряжение, МПа;

Е - модуль упругости на растяжение материала образца, мпа:

по наружный диаметр образца, мм;

 б - приращение диаметра образца в мм при стравливании поверхностного сдоя на глубину а , мм;

толщина образца, мм;

 $\frac{d\delta}{d\alpha}$  — отношение приращения диаметра образца в ми и приращению глубины стравленного слоя в ми, вызваниему это изменение диаметра, в окрестностях точки измерения на кривой  $\delta = 9$ , ( $\alpha$ ); практически указанное отношение определяется как тангенс угда наклона кисательной и упомянутой кривой в точке измерения;

длина участка травления, ми;

 - прогиб образца в мм на длине участка травления при снятии поверхностного слоя на глубину О в мм;

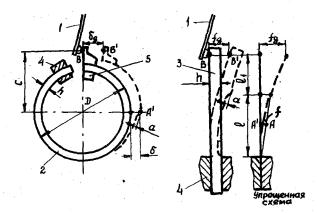
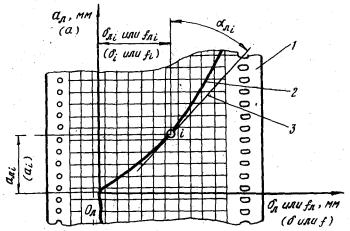


Рис. 3. Схемы закрепления и контакта с датчикоммостом кольцевого и плоского образцов: I-тензометрический датчик-мост; 2-кольцевой образец; 3-плоский образец; 4-место жесткого крепления образца; 5-лапка, позволяющая кольцевой образец ввести в контакт с датчиком-мостом. С - толщина стравленного слоя, вызвавшая деформацию б или f; t длина стравлеваемого участка образца, t, - расстоянив от крам травящегоси участка образца до точки, где регкатрируется его деформация при травления



Р и с. 4. К пояснению записи деформации на диаграминой денте: І-диаграминая лента; 2-кривая деформации, записанная прибером; 5-касательная к кривой деформации в точке і измерения напряжений. В скобках поназаны параметры, которые состоят в сответствии с параметрами, регистрируемыми прибором на диаграминой ленте

 $\frac{df}{da} - \text{отношение приращения прогиба образца в им к приращению глубины стравленного слоя в им, вызваниему этот прогиб, в окрестностях точки измерения на кривой <math>f = \mathcal{G}_2(\alpha)$ .

Это отношение аналогично отношению  $d\delta/d\alpha$ 

На рис. З показани деформации  $\delta$  для кольцевого и f для плоского образцов, входящие в соотношения (I) и (2). Эти деформации необходимы для расчета. Но измерять их сложно и неудобно. Регистрируемая деформация обозначена  $\delta_g$  и  $f_g$ . Эта деформация есть перемещение точки контакта деформирующегося образца с балочкой тензометрического датчика-моста из положения  $\beta$  в положение  $\beta'$  при соответствущем перемещение у образца точки A в точку A'.

На диаграминой ленте прибора  $\partial \Pi\Pi - 09M$  во время стравливания слоев металла с образца фиксируется кривая зависимости для колец  $\mathcal{S} = \Psi_{\ell}(\alpha)$ , или для плоских образцов  $f = \Psi_{\ell}(\alpha)$  (см. рис. 4).

Чтобы использовать для расчета остаточных напряжений записанные на денте значения этих зависимостей, нужно знать, во-первых, как связаны между собой скорость стравливания металла и скорость перемещения диаграммной денты и, во-вторых, соотношение, связывающее перемещение стрелки прибора и изменение формы образца ( $\delta$  или + ).

Связь скорости стравливания металла и скорости перемещения диаграминой ленты можно представить так:

$$a = K_{\alpha} \quad \alpha_{\beta} ,$$

$$K_{\alpha} = V_{\alpha} \quad \frac{t}{\alpha_{\alpha}} .$$
(3)

где Злесь

 Скорость стравливания или толщина стравленного слоя металла в одну минуту, мм/мин;

а - толщина стравленного слоя за время t , мм;

ал - перемещение денты за время t , мм;

Ка - безразмерный коэффициент, связывающий а и ал .

Перемещение стрежки прибора финсируется на диаграммной ленте. Связь этого перемещения и изменения формы образца покажем следую— ущим образом.

нам известно, что прибор регистрирует перемещение точки контакта датчика-моста с образцом ( $\delta_3$  или  $f_3$ ), а в расчетные связи (I) и (2) входят величины  $\delta$  и f (см.рис. 3). Поэтому

нужно иметь соотношение между ними, а также переход от  $\delta_g$  или  $f_g$  к величине, которую записывает прибор на диаграминой ленте. Эти величины обозначим через  $\delta_g$  и  $f_g$  (см. рис. 4).

Во время тарировки прибора определяется зависимость, например,

$$\delta_{\pi} = K_{yc} \delta_{g}$$
,

из которой рассчитывается безразмерный коэффициент усиления

$$K_{yc} = \frac{S_n}{S_g}$$
 (4)

Переход от величин  $\delta_{\pi}$  ,  $f_{\pi}$  , записанных прибором ЭШП-ОЭМ, к величинам  $\delta$  или f , используемым в равенствах (I) и (2), представим, согласно [4], для кольцевых образцов в виде

$$\delta = \delta_g \frac{Q}{T(c+Q)}, \qquad (5)$$

для плоских образцов

$$f = f_g \frac{\ell}{4(2\ell_f + \ell)} \tag{6}$$

Все обозначения в формулах (5) и (6) ясны из рис. 3. Теперь развернем равенства (1) и (2) в соответствии с работой [3] и заменим исследуемые параметры, применив (3), (4), (5) и (6) для того, чтобы использовать запись на диаграминой ленте при расчете остаточных напряжений.

Тогда будем иметь для окружных остаточных напряжений

$$\mathcal{E}_{\tau} - \mu \mathcal{E}_{o} = \frac{E}{3(\mathfrak{D} - h - a)^{2}} \left[ (h - a)^{2} \frac{d\delta}{da} - (4h - 5a)\delta \right] = 
= \frac{E}{3(\mathfrak{D} - h - K_{a} \alpha_{n})^{2}} \frac{1}{K_{uc}} \frac{\mathfrak{D}}{J_{1} c + \mathfrak{D}} \left[ (h - K_{a} \alpha_{n})^{2} \frac{1}{K_{a}} t_{g} d_{n} - (4h - 5K_{a} \alpha_{n})\delta_{n} \right],$$
(7)

и для осевых остаточных напряжений

$$\mathcal{E}_{o} - \mu \mathcal{E}_{T} = \frac{4E}{3\ell^{2}} \left[ (h - \alpha)^{2} \frac{df}{d\alpha} - 4(h - \alpha) f \right] = \frac{E}{3\ell^{2}} \frac{1}{K_{yc}} \frac{\ell}{2\ell_{1} + \ell} \left[ (h - K_{\alpha} \alpha_{n})^{2} \frac{1}{K_{\alpha}} t_{g} \alpha_{n} - 4(h - K_{\alpha} \alpha_{n}) f_{n} \right].$$
(8)

Представленные формулы (7) и (8) позволяют, снимая с диаграммной ленты в каждой расчетной точке величины  $\alpha_n$ ,  $\delta_n$  или  $\delta_n$  и  $\delta_n$ , рассчитать соответствующее остаточное напряжение. Можно добавить, что описанная установка пригодна для регистрации любых медленно меняющихся процессов. В этом случае делжны применяться датчики электрического напряжения с выходным сопротивлением не более 100 Ом.

## Литература

- Дави денков Н.Н. Измерение остаточных напряжений в трубах. Журнал технической физики, т. І, вып. І, 1931.
- Давиденко в Н.Н., шевандии В.М. Исследование остаточных напряжений, создаваемых изгибом. Турнал технической физики, т. IX, № 12, 1939.
- 3. Биргер И.А. Остаточные напряжения.- М.: Маштив, 1963.
- 4. Павлов В.Ф. Исследование влияния остаточных напряжений и наклепа на усталостную прочность в условиях концентрации напряжений. Автореферат кандидатской диссертации.-Куйбышев: КуАИ, 1975. 16 с.

JAK 621.787.4

К.Ф.Митряев, М.Б. Сазонов

ИССЛЕДОВАНИЕ НЕРОХОВАТОСТИ ПОВЕРХНОСТИ
ПРИ УПРОЧНЯЮЩЕЙ ОБРАБОТКЕ МИКРОНАРИКАМИ ДЕТАЛЕЙ
ИЗ ТИТАНОВОГО СПЛАВА ВТЭ

Для получения высоких и стабильных прочностных свойств детелей, работавиях при циклических нагрузках, необходимы определенные качест-