А. Н. МУМОРЦЕВ, Ю. Э. СЕНИЦКИЙ

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ ВЛИЯНИЯ УСЛОВИЙ ЗАКРЕПЛЕНИЯ ОПОРНЫХ СЕЧЕНИЙ НА ВЕЛИЧИНУ НАПРЯЖЕНИЙ И ПРОГИБОВ СТЕРЖНЯ ПРИ ПОПЕРЕЧНОМ УДАРЕ

В данной статье приводится описание и результаты эксперимента, выполненного с целью исследования изгибных колебаний свободно опертого и жестко заделанного стержня при поперечном ударе по ним свободно падающей массой.

В процессе эксперимента определялись прогиб стержня по середине пролета, максимальные нормальные напряжения, время контакта ударяющей массы со стержнем при последовательных соударениях. Приводится сравнение экспериментальных данных с результатами теоретического решения.

На рис. 1 и 2 показаны общий вид установки и применявшейся измерительной и регистрирующей аппаратуры, а также схема включения данной аппаратуры. Испытуемый стержень 3 устанавливался на рабочей траверсе пресса Амслера А, в процессе испытания моделировались шарнирное опирание и жесткая заделка опорных сечений стержия. Конструкция ударника 1, падающего вдоль направляющих 2 на середину пролета стержия, позволяет с помощью сменных грузов 4 варьировать его вес «Р» от 1,53 кг до 8,30 кг. Ударник удерживается электромагнитом 5, закрепленным па верхней подвижной траверсе Б, изменение высоты подъема которой нозволяло довести скорость ударяющей массы до v=300 см/сек. Испытывались двутавровые балки из дюралюминия Д16Т, h=6 см, l=60 см с I = 28,93 см⁴, единичным углом сдвига $\gamma = 1 \cdot 12 \cdot 10^{-6}$ кг⁻¹, имеющие вес P₁=2.20 кг. В качестве измерительной и фиксирующей аппаратуры была использована тензометрическая установка УТС 1-ВТ-12/35 В и магнитоэлектрический осцилло-Γ paφ MΠO-2(Γ).

Прогибы стержня измерялись индуктивным датчиком 6, а нормальные напряжения — датчиками сопротивления типа П 9, наклеенными на нижней грани балки. Последовательные соударения регистрировались шлейфом осциллографа, включенного



Puc. 1.

в цепь 6-го разбалансированного канала тензостанции. Цепь имела один контакт 8 *а* на ударнике, а второй 8 *б* на испытуемом стержне.

Замыкание цепи при ударе вызывало отклонение светового луча шлейфа, размыкание при отскоке возвращало луч на место.

Благодаря тому, что установка УТС 1-ВТ-12/35 позволяет регистрировать не только высокочастотные процессы, но и процессы, протекающие в диапазоне частот от 0 до 50 гц, характеристики измеряемых процессов снимались при помощи статических тарировочных устройств. Шкалы масштабов замеряемых параметров получались при статическом загружении испытуемого стержня до ожидаемых величин. При этом индуктивный датчик тарировался стрелочным индикатором, а тензодатчики — рычажным тензометром.

Динамические испытания каждого стержня состояли из трех серий, в каждой серии, соответствующей определенной скорости падающей массы v (100, 200, 300) см/сек вес ударника последовательно устанавливался 1.53, 2.91, 5.29, 6.67, 7.05, и 8.30 кг. Абсолютные величины измеряемых параметров определялись сопоставлением кривых на осциллограммах с соответствующими шкалами масштабов. Анализ значений напряжений и прогибов, возникающих при первом соударении показывает, что жесткая заделка опорных сечений стержня умень-



Puc. 2.

шает прогиб по середние пролета в среднем в $\sim 2,5$ раза по сравнению с шарнирным оппранием. Максимальные нормальные напряжения при тех же условиях уменьшаются в среднем в ~ 1.5 раза.

На рис. З приведен график изменения динамических прогибов шарнирно-опертого (пунктир с кружком) и жестко закрепленного (штрих-пунктир с кружком) стержней в зависимости от $\beta = P/P_1$ при различных скоростях v. Сплошной линией показаны динамические прогибы шарпирно-опертого стержня, найденные с помощью теоретического решения, приведенного в предыдущей статье.



Puc. 5.

Сравнение величии напряжений и прогибов в т. l/2 позволяет заключить, что отношение $\Delta = g_{\text{дию}} / \sigma_{\text{ах}}^{\text{лин}}$ при динамическом воздействии является переменным, в большей степени зависящим от β и в меньшей степени от v. На рис. 4 показаны кривые Δ , вычисленные как среднее арифметическое результатов измерений при трех значениях v. (Сплошной линией показапа кривая, полученная на основании упоминавшегося выше теоретического решения, пунктиром — кривая для шарнирноопертого стержия, штрих-пунктиром — для жестко заделанного стержия).

На рис. 5 в качестве примера приводятся осциллограммы полученные при $v = 100 \ cm/ce\kappa$ для $\beta = 1.93 \ «А» - случай$ шаринрного закрепления, «Б» - случай жесткого защемления.На осцилограммах «а» и «в» соответственно обозначают линию шлейфа, регистрирующего последовательные соударения ипрогибы в середние пролета, с. d. е - нормальные папряжения в сечениях <math>l/2, l/3, l/6, a f - контактную силу.

Все осциллограммы, полученные за время испытаний ноказывают, что явление удара представляется в виде последовательных соударений, каждое из которых, вследствие того, что груз отделяется от стержия только после достижения им максимального прогиба, согласуется с гипотезой Сен-Венана. Это отмечалось и в других экспериментальных исследованиях, например, [1] и пе противоречит теории Герца—Тимошенко [2], так как при относительно небольших v в стержне в месте контакта не наблюдаются остаточные деформации смятия. Время контакта $\tau = 1.5 \div 4.5$ м/сек значительно меньше промежутков времени между последовательными соударениями. Колебания стержня, вызываемые ударом, быстро затухают

39

благодаря чему к моменту следующего соударения стержень оказывается в недеформированном состоянии.

Увеличение жесткости системы за счет изменения условий закрепления уменьшает число повторных соударений и сокращает время между ними.

На основании эксперимента можно сделать следующие выводы.

1. В стержнях с принятыми соотношениями геометрических размеров ($h/l = 1/_{10}$) при относительно небольших начальных скоростях колебаний для каждого из последовательных соударений справедлива гипотеза Сен-Венана.

2. Введение жесткой заделки на опорах при ударе значительно уменьшает динамический прогиб и напряжения в середине пролета, хотя и в меньшей степени, чем при статическом загружении.

3. Данные эксперимента дают вполне удовлетворительное совпадение с результатами теоретического решения, что позволяет приведенные в предыдущей статье выражения для определения динамических прогибов и напряжений рекомендовать для практических расчетов.

ЛИТЕРАТУРА

1. Foppl L. Slow-motion Pictures of Impact Tests by means of Photoelasticity. Journ. Appl. Mech. 16, 1949, 173.

2. Кильчевский Н. А. Теория соударений твердых тел. К. Изд-во «Наука думка», 1969.

3. Иориш Ю. И. Измерение вибрации. М., Госиздат машиностроительной литературы, 1965.

4. Туричин А. М. Электрические измерения неэлектрических величин, М.-Л. Изд-во «Энергия», 1966.

5. Муморцев А. Н. Определение прогибов стержня с различными краевыми условнями при ударе. «Известия вузов», «Строительство и архитектура». 1970, № 11.