

Л и т е р а т у р а

1. А б р а м о в Г.В., М а х о в А.И. Акустические проекторные системы. Издательство Саратовского государственного университета, 1972.

2. М а х о в А.И. Датчики ультразвуковых фазометров. Исследования по акустике, электрофизике и радиоэлектронике. КуАИ, вып.3, 1975.

3. Б е л а в и н О.В. Основы радиопеленгации. М., "Советское Радио", 1967.

4. Б о р о в и к о в В.А., К и н б е р Б.Е. Четыре лекции по геометрической теории дифракции. Издательство Ленинградского государственного университета, 1972.

5. К и н б е р Б.Е., А р с а е в и.А. Взаимное влияние антенн в зоне Френеля. "Радиотехника и электроника", т.16, 1971, № 1, с. 2073-2081.

УДК 534.26

Л.А.Калакутская

ИССЛЕДОВАНИЕ ОТРАЖЕННОГО АКУСТИЧЕСКОГО ЛЧМ СИГНАЛА С УЧЕТОМ УПРУГИХ СВОЙСТВ ОБЪЕКТА

В работе [1] показано, что для сигнала сложной формы можно построить фильтр, мало отличающийся от оптимального. В практике очень важно учитывать, насколько существенное влияние на эффективную работу оптимального фильтра оказывают изменения параметров принимаемых этим фильтром сигналов.

Рассмотрим этот вопрос применительно к отражению акустического ЛЧМ сигнала от тонкой упругой пластинки, находящейся в жидкости, с последующей обработкой отраженного сигнала в оптимальном фильтре.

В этом случае в роли функции искажения спектра ЛЧМ сигнала выступает коэффициент отражения звука тонкой упругой пластинкой $\bar{A}(\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$. Величины $A(\omega)$ и $\varphi(\omega)$ можно представить как функции искажения соответственно амплитудного и фазового спектра сигнала.

Спектр отраженного от тонкой упругой пластинки ЛЧМ сигнала можно записать:

$$S_1'(w) = \bar{A}(w) \bar{S}_1'(w), \quad (1)$$

где $\bar{S}_1'(w)$ - спектр неискаженного ЛЧМ сигнала.

Сигнал на выходе оптимального фильтра будет иметь спектр [1]:

$$\bar{S}_2(w) = C \bar{S}_1'(w) \bar{S}_1^*(w) e^{-jw t_0} = C \bar{A}(w) S_1^2(w) e^{jw t_0}, \quad (2)$$

где C и t_0 - постоянные; t_0 - момент времени, в который наблюдается максимум мгновенного (т.е. пикового) значения сигнала.

Мгновенное значение сигнала

$$U_2(t) = \frac{C}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \bar{A}(w) S_1^2(w) e^{jw(t-t_0)} dw. \quad (3)$$

Амплитудный спектр ЛЧМ сигнала имеет вид [1]:

$$S_1(w) = U_1 \sqrt{\frac{T}{8\Delta f}} \left\{ [C(x_1) + C(x_2)]^2 + [S(x_1) + S(x_2)]^2 \right\}^{1/2}, \quad (4)$$

где

$$x_1 = \sqrt{\frac{D}{2}} \left(1 - 2 \frac{w_0 - w}{\Delta w} \right); \quad x_2 = \sqrt{\frac{D}{2}} \left(1 + 2 \frac{w_0 - w}{\Delta w} \right);$$

$D = \Delta f T$ - коэффициент сжатия длительности импульса;

Δw - девиация частоты; w_0 - средняя частота;

U_1 - амплитуда сигнала.

Анализ соотношения (4) показывает, что при увеличении коэффициента D амплитудный спектр ЛЧМ импульса становится все более равномерным в пределах полосы от $w_0 - \frac{\Delta w}{2}$ до $w_0 + \frac{\Delta w}{2}$, а на границах этой полосы резко спадает.

Поэтому при больших D , когда $[C(x_1) + C(x_2)]^2 + [S(x_1) + S(x_2)]^2 \approx 2$, и при $|w - w_0| < \frac{\Delta w}{2}$ приближенно амплитудный спектр можно считать прямоугольным:

$$S_1(w) \approx \frac{U_1}{2} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} \text{ при } |w - w_0| < \frac{\Delta w}{2}; \quad (5)$$

$$S_1(w) = 0 \text{ при } |w - w_0| > \frac{\Delta w}{2}.$$

С учетом выражения (5) формула (3) примет вид:

$$U_2(t) = \operatorname{Re} \left\{ \frac{C}{\pi} \int_0^{\infty} \bar{A}(w) S_1^2(w) e^{jw(t-t_0)} dw \right\} = \quad (6)$$

$$= \operatorname{Re} \left\{ \frac{U_1}{2\pi} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} \int_{w_0 - \frac{\Delta w}{2}}^{w_0 + \frac{\Delta w}{2}} \bar{A}(w) e^{jw(t-t_0)} dw \right\}.$$

Коэффициент отражения звука от тонкой упругой пластинки [2] с учетом ее изгибных и продольных колебаний рассчитывается по формуле

$$\bar{A}(\omega) = \frac{z z_1 - 2 z_0^2}{(z_1 + z_0)(z + 2 z_0)}, \quad (7)$$

где

$$z_0 = \rho c / \cos \theta; \quad z = -j \omega M \left(1 - \frac{C_u^4}{C^4} \sin^4 \theta\right);$$

$$z_1 = j \frac{2 E_1}{\omega h} \psi(\theta); \quad \psi(\theta) = \frac{1 - \frac{C_1^2}{C^2} \sin^2 \theta}{1 - \sigma_1^2 - \frac{C_1^2}{C^2} \sin^2 \theta};$$

z - импеданс пластинки, соответствующий изгибным колебаниям;

z_1 - импеданс, обусловленный продольной волной, распространяющейся вдоль пластинки;

ρc - волновое сопротивление жидкости;

$M = \rho_T h$ - масса единицы площади пластинки;

ρ_T - плотность материала пластинки;

h - толщина;

C_u - скорость волн изгиба;

$E_1 = E / (1 - \sigma^2)$ - модуль упругости для тонкой пластинки;

$\sigma_1 = \frac{\sigma}{1 - \sigma}$ - коэффициент Пуассона для тонкой пластинки;

$C_1 = \sqrt{E_1 / \rho_T}$ - скорость продольных волн в тонкой пластинке;

σ - коэффициент Пуассона для материала пластинки.

Формула (7) справедлива при условии, если $h \ll \lambda$, и $h \ll \lambda_u$, где λ_u, λ_1 - соответственно длины изгибных и продольных волн в пластинке. Перепишем это условие в виде

$$\omega \ll \frac{2\pi^2}{h\sqrt{3}} \sqrt{E_1 / \rho_T}; \quad \omega \ll \frac{2\pi}{h} \sqrt{E_1 / \rho_T}.$$

Более жестким является второе условие.

Полагая для определенности, что ω должно быть в 2π раз меньше $\frac{2\pi}{h} \sqrt{E_1 / \rho_T}$, получим

$$\omega^* = \frac{1}{h} \sqrt{E_1 / \rho_T} \approx \frac{1}{\tau^*},$$

где $\tau^* = h / C_1$ - время пробега импульса по толщине пластинки.

Поэтому количественный критерий для частоты ω , при которой справедлива формула (7), представим как $\omega^* > \omega^{***}$,

где ω^{***} - наивысшая частота спектра ЛЧМ сигнала.

Следовательно, спектр ЛЧМ сигнала должен укладываться в диапазон частот, при которых справедлива формула (7).

Проанализируем подынтегральное выражение в формуле (6). Величина Z_1 практически при любых углах падения на частотах ниже 30 кГц при толщине пластинки $h \approx 5$ мм на несколько порядков больше, чем величина Z (данные соответствуют натурным частотам гидролокации и реальным толщинам объектов).

Тогда формулу (7) можно преобразовать к следующему виду:

$$\bar{A}(w) = \frac{Z_1^2 \left(\frac{Z}{Z_1} - 2 \frac{Z_0^2}{Z_1^2} \right)}{Z_1 \left(1 + \frac{Z_0}{Z_1} \right) Z_1 \left(\frac{Z}{Z_1} + \frac{2Z_0}{Z_1} \right)} = \quad (8)$$

$$= - \frac{Z_0}{Z_1 + Z_0} = - \frac{Z_0}{Z_0 + j \frac{2E_1}{wh} \psi(\theta)} = - \frac{w}{w + ja},$$

где

$$a = \frac{2E_1}{Z_0 h} \psi(\theta).$$

Сигнал на выходе оптимального фильтра с учетом (8) запишется:

$$U_2(t) = \operatorname{Re} \left\{ \frac{U_1}{2\pi} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} \int_{w_0 - \frac{\Delta w}{2}}^{w_0 + \frac{\Delta w}{2}} \frac{-we^{jw(t-t_0)}}{w + ja} dw \right\}. \quad (9)$$

Интеграл (9) можно представить в виде разности двух интегралов:

$$U_2(t) = \operatorname{Re} \left\{ \frac{U_1}{2\pi} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} (J_1 - J_2) \right\}, \quad (10)$$

где

$$J_1 = \int_{w_0 - \frac{\Delta w}{2}}^{w_0 + \frac{\Delta w}{2}} e^{jw(t-t_0)} dw; \quad (10a)$$

$$J_2 = j \int_{w_0 - \frac{\Delta w}{2}}^{w_0 + \frac{\Delta w}{2}} \frac{a}{w + ja} e^{jw(t-t_0)} dw. \quad (10b)$$

Вычисление $\operatorname{Re} \left\{ \frac{U_1}{2\pi} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} J_1 \right\}$ дает следующий результат:

$$\operatorname{Re} \left\{ \frac{U_1}{2\pi} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} \int_{w_0 - \frac{\Delta w}{2}}^{w_0 + \frac{\Delta w}{2}} e^{jw(t-t_0)} dw \right\} = U_1 \sqrt{T \Delta f} \frac{\sin \pi \Delta f (t-t_0)}{\pi \Delta f (t-t_0)} \cos w_0 (t-t_0). \quad (11)$$

Вычислить интеграл J_2 в элементарных функциях не представляется возможным. Применим приближенный метод вычисления. Учитывая,

что для реальных ЛЧМ сигналов $\frac{\Delta w}{2} \ll w_0$,

$$\operatorname{Re} \left\{ \frac{U_1}{2\pi} \sqrt{\frac{T}{\Delta f}} J_2 \right\} \approx U_1 \sqrt{T \Delta f} \frac{\cos [\pi \Delta f (t-t_0)] + 1}{2 \sqrt{1 + \left(\frac{w_0}{a} \right)^2}} \cos \left[w_0 (t-t_0) + \operatorname{arctg} \frac{w_0}{a} \right]. \quad (12)$$

Следовательно, мгновенное значение выходного сигнала

$$U_2(t) \approx U_1 \sqrt{D} \left\{ \frac{\sin \pi \Delta f (t-t_0)}{\pi \Delta f (t-t_0)} \cos \omega_0 (t-t_0) - \right. \\ \left. - \frac{\cos [\pi \Delta f (t-t_0)] + 1}{2 \sqrt{1 + \left(\frac{Z_0}{Z_1(\omega_0)} \right)^2}} \cos [\omega_0 (t-t_0) + a \operatorname{arctg} \frac{\omega_0}{a}] \right\}. \quad (13)$$

Полученный сигнал уже не имеет частотной модуляции. В момент $t = t_0$ он достигает значения

$$U_2(t) \approx U_1 \sqrt{D} \left(1 - \frac{1}{1 + \left(\frac{Z_0}{Z_1(\omega_0)} \right)^2} \right).$$

Это значение в $\left(1 - \frac{1}{1 + \left(\frac{Z_0}{Z_1(\omega_0)} \right)^2} \right)$ раз меньше величины сигнала на выходе оптимального фильтра, когда амплитудные и фазовые искажения спектра отраженного ЛЧМ сигнала отсутствуют.

Таким образом, упругие колебания пластинки, обусловленные в основном продольной волной, распространяющейся вдоль пластинки, приводят к тому, что максимальное значение отраженного ЛЧМ сигнала на выходе оптимального фильтра зависит от отношения акустического импеданса среды Z_0 , в которую помещена пластинка, и импеданса пластинки Z_1 на центральной частоте ω_0 .

Л и т е р а т у р а

1. Лезин Ю.С. Оптимальные фильтры и накопители импульсных сигналов. М., "Советское радио", 1969.
2. Лямшев Л.М. Отражение звука тонкими пластинками и оболочками в жидкости. М., АН СССР, 1955.

УДК 621.396.968.1

Е.А.Муштаков, Ю.Ф.Широков

О НЕКОТОРЫХ ХАРАКТЕРИСТИКАХ КАНАЛА РАДИОЛОКАЦИОННОГО ВЫСОТОМЕРА

В настоящее время серьезное внимание уделяется проблеме повышения точности радиолокационных высоотомеров и уменьшения их погрешности. Однако в известных литературных источниках слабо освещены вопросы о формировании отраженного сигнала от распределенной цели, не установлена связь параметров сигнала с параметрами отражающей поверхности.