ИНЖЕНЕРНАЯ МЕТОДИКА РАСЧЕТА ТРАНЗИСТОРНОГО ИНВЕРТОРА КАК ИСТОЧНИКА ПИТАНИЯ ИЗМЕРИТЕЛЬНОГО УСТРОЙСТВА

При расчете схем транзисторных инверторов используемых в измерительных устройствах в качестве генераторов повышенной частоты, обычно известны следующие исходные данные:

f — частота выходного напряжения;

 $U_{\mathtt{вых}}$ — амплитуда выходного напряжения;

 $Z_{\text{н }min}$ $\div Z_{\text{н }max}$ — диапазон сопротивлений нагрузки;

 $t^{\circ}_{max} + t^{\circ}_{min}$ — рабочий диапазон температур окружающей среды;

 Δf , ΔU_{BMX}

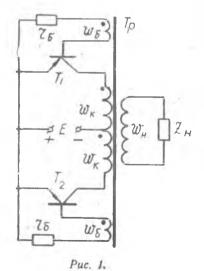
 общий максимально-допустимый уход частоты и выходного напряжения, вызванный изменением сопротивления нагрузки и температуры окружающей среды, а также колебаниями напряжения ис-

точника питания.

В большинстве случаев к стабильности амплитуды и, особенно, частоты выходного напряжения источников питания, предъявляются весьма жесткие требования.

При современном состоянии вопроса выполнить эти требования можно применением инвертора с усилением мощности. Простейший преобразователь Роера (рис. 1) работает на двухтактный ключевой усилитель мощности, к выходу которого подключается нагрузка.

Такая схема значительно облегчает проектирование задающего инвертора, так как теперь задающий инвертор должен обеспечить только стабильность частоты. Коле-



бания выходного напряжения задающего инвертора в пределах $\pm (10-15)\%$ не отражаются на усилителе мощности, работающем при коэффициенте избыточного базового тока не менее 1,5-1-2.

Стабильность выходного напряжения легко обеспечивается усилителем мощности (УМ) путем соответствующей стабилизации питающего источника постоянного тока и выбором параметров УМ из условия получения максимального к. п. д. Вопросы расчета усилителей мощности на ключевых транзисторах достаточно подробно рассмотрены в [1].

Расчет задающего инвертора для обеспечения требуемой стабильности частоты в заданном температурном диапазоне в литературе не рассмотрен. Учитывая практическую важность этого

вопроса, рассмотрим его подробнее.

Для расчета задающего инвертора должны быть известны:

f- номинальное значение частоты при $20^{\circ}\mathrm{C}$ и номинальном напряжении источника постоянного тока;

 Δf — максимально-допустимый уход частоты от своего номинального значения;

 t°_{min} - t°_{max} — рабочий диапазон температур;

 $U_{\rm H}$ напряжение на базовых обмотках ${\it YM}$;

 $\frac{2t_{\Phi}}{T}$ — максимально-допустимая длительность фронтов кривой выходного напряжения;

 $P_{\rm H}$ — мощность, потребляемая базовыми цепями ${\it YM}$;

 \ddot{E} — напряжение источника постоянного тока, которое для уменьшения количества стабилизированных выпрямителей целесообразно иметь такой же величины, как и напряжение питания yM;

 $\frac{\Delta U}{H_c}$ — колебания напряжения питающей сети.

Распределение частотной нестабильности

Необходимо обоснованно задаться допустимым уходом частоты от изменения температуры $(\Delta f)_{t^\circ}$, от изменения напряжения источника питания $(\Delta f)_{\epsilon}$ и от изменения сопротивления нагрузки $(\Delta f)_{R^{\rm H}}$.

При этом сумма абсолютных значений

$$|(\Delta f)_{\mathsf{E}}| + |(\Delta f)_{\varepsilon}| + |(\Delta f)_{\mathsf{RH}}| \leqslant \Delta f. \tag{1}$$

Базовый ток УМ при достаточно большом сопротивлении в цепи базы меняется не больше, чем на 5-10%. Таким образом, задающий инвертор работает на почти постоянную нагрузку.

Поэтому при выполнении условий, сформулированных в [2] уходом частоты от изменения сопротивления нагрузки вполне можно

пренебречь, т. е.

$$(\Delta f)_{R_{\rm H}} \approx 0$$
.

Современные схемы полупроводниковых стабилизаторов напряжения позволяют получать высокие коэффициенты стабилизации при практически нулевом т $(\frac{\Delta f}{f_-})$ ратурном коэффициенте для климатического диапазона темп $(\frac{\Delta f}{f_-})$ ур. В простейшем инверторе

$$\left(\frac{\Delta f}{f}\right)_{\rm E} \approx \frac{\Delta E}{E}$$
.

Колебания напряжения питающей сети

$$\frac{\Delta U_c}{U_c}$$
 < 0,1 ÷ 0,2.

Следовательно, уход частоты, обусловленный нестабильностью источника питания, при необходимости может быть сделан

$$\left(\frac{\Delta f}{I}\right)_{\epsilon} \leqslant (1 \div 2) \cdot 10^{-4}.$$
 (2)

Температурный уход частоты простейшего инвертора определяется в основном TKB_r магнитного материала сердечника переключающего трансформатора Tp. Методы самокомпенсации позволяют уменьшить Tkf. Во всяком случае всегда можно добиться

$$|Tkf| < |TKB_r|. \tag{3}$$

Наименьшие значения TKB_r для современных ферромагнитных материалов составляют — $(1.5 \div 4)~10^{-4} \cdot \frac{1}{c}$. С точки зрения упрощения и повышения надежности схемы источника питания измерительного устройства в целом почти всегда целесообразно выполнять сердечник трансформатора задающего инвертора из материала с минимальным TKB_r , увеличивая тем самым допустимую нестабильность источника постоянного тока.

Учитывая изложенное, задаемся $(\Delta f)_t + (\Delta f)$ так, чтобы

$$(\Delta f)_{t^{\circ}} + (\Delta f)_{\varepsilon} \leqslant \Delta f. \tag{4}$$

Наибольшее допустимое значение температурного коэффициента частоты определяется меньшей из следующих двух величин

$$(Tkf)_1 = \frac{\left(\frac{\Delta f}{f}\right)_{t^\circ}}{\iota_{\max}^0 - 20}.$$
 (5)

$$(Tkf)_{2} = \frac{\left(\frac{\Delta f}{f}\right) t^{\circ}}{20^{\circ} - t_{\min}^{\circ}}$$
 (6)

Предполагается, что $t = 20^{\circ}\,\mathrm{C}$ находится внутри рабочего диапазона температур.

Выбор материала и конструкции сердечника трансформатора

Основываясь на рекомендуемых частотных диапазонах для сплавов разных марок и толщин, величине удельных потерь при заданной частоте f, температурном коэффициенте остаточной индукции TKB_r ,

выбираем марку и толщину материала сплава таким образом, чтобы, если это возможно,

$$|TKBr| \leqslant |TKf| \tag{7}$$

TKf здесь определяется выражением (5) или (6). Такой выбор TKB_r практически уже обеспечивает заданную температурную частотную стабильность. Если по каким-либо причинам нельзя обеспечить выполнение неравенства (7), то следует пересмотреть распределение частотной нестабильности, и попытаться в дальнейшем воспользоваться одним из методов уменьшения температурной нестабильности, рассмотренных в [3] и [4].

В маломощных инверторах, используемых в измерительной и другой прецезионной аппаратуре, трансформаторы выполняются

почти исключительно на тороидальных сердечниках.

ЗНАЧЕНИЯ ТОКОВ И СЕЧЕНИЙ ПРОВОДОВ ОБМОТОК

Задаваясь к. п. д. трансформатора в пределах 0,8—0,9, определяем приведенное к коллекторной цепи амплитудное значение нагрузочного тока

$$I_{\text{KH}} \approx \frac{P_{\text{H}}}{\eta \text{E}}$$
 (8)

и амплитуду тока в выходной обмотке

$$I_{\rm H} = \frac{P_{\rm H}}{U_{\rm H}} \tag{9}$$

Задаваясь допустимой плотностью тока в обмотках

$$\delta = 2.5 - 3.5 \ a/mm^2$$

находим сечение проводов обмоток:

$$q_{w\kappa} \simeq \frac{I_{\kappa n}}{\delta \sqrt{2}} \tag{10}$$

$$q_{wh} = \frac{I_{\rm H}}{\delta \sqrt{2}} \tag{11}$$

Надо иметь в виду, что технологически весьма трудно выполнить обмотки тороидальных сердечников проводом диаметра менее 0,07—0,1 мм.

Выбор типа транзисторов

Тип транзисторов обуславливается f — рабочей частотой инвертора; $I_{\rm кн}$ —приведенным к коллекторной цепи током нагрузки; $K=\frac{2t_{\Phi}}{T}$ —допустимой длительностью фронтов выходного напряжения; E — величиной напряжения питания.

Эти величины определяют граничную частоту триода в схеме с общей базой см. [3],

$$f_{\alpha} \geqslant f \frac{1}{Kn} \left(1 + \frac{r_{BX}}{R_H}\right);$$

максимальный коллекторный ток

$$I_{\kappa m} \geqslant I_m = m I_{\kappa n} \tag{12}$$

максимальное напряжение на коллекторном переходе закрытого транзистора

$$U_{\kappa} \geqslant (2, 2 \div 2, 4) \,\mathrm{E}$$
 (13)

Выражение для f_{α} можно преобразовать к виду

$$f_{\alpha} \geqslant \frac{f}{k} \left(\frac{1}{n} + \frac{\beta}{m} \right) \approx \frac{f\beta}{Km}.$$
 (14)

Таким образом,

$$\frac{f_{\alpha}}{\beta} \geqslant \frac{f}{Km}$$
 (15)

Следует помнить, что длительность фронта t_{Φ} всегда может быть в несколько раз уменьшена емкостью, параллельной базовому сопротивлению. Поэтому иногда для облегчения требований к величине граничной частоты целесообразно в формуле (15) задаваться значениями K в $3\div 5$ раз большими, чем это допускается в исходных данных, корректируя затем длительность фронтов включением ускоряющей емкости.

Для устойчивости работы инвертора и понижения требуемой граничной частоты транзисторов необходимо иметь коэффициент

избыточного базового тока

$$m = \frac{I_m}{I_{\text{KH}}} \geqslant 1.5 \div 3. \tag{16}$$

Выбрав транзчетор, следует убедиться в том, что средняя мощность, выделяемая им $P_{\kappa} \approx \frac{1}{12} E \, I_{\kappa h} \cdot K \leqslant P_{\kappa \text{ доп}}$.

Амплитуда базового тока

Она находится как

$$I_6 = \frac{I_{\text{KR}} \cdot m}{9} \tag{17}$$

Сечение провода базовой обмотки

$$q_{w\delta} = \frac{I_{\delta}}{\delta \sqrt{2}}$$
 (18)

Наибольшее значение $\frac{l_c}{w_K}$

Здесь l_c — длина средней силовой линии в сердечнике (рис. 1). Наибольшее значение отношения $\frac{l_c}{w_{\rm K}}$ определяется максимально-

2 - 6281

допустимой величиной отношения $\frac{I_c}{I_{KH}}=\kappa_1$ где $i_c=\frac{fict_c}{w_K}\cdot H_c$ —коэрцитивная сила материала сердечника Тр. Для уменьшения величины коллекторного тока целесообразно иметь $\frac{I_c}{I_{KH}}$ менее $(0,1\div0,3)$.

Из условия $k_1 = \frac{l_c}{I_{\text{кн}}} \leqslant (0, 1 \div 0, 3)$ находим $\frac{l_c}{w_{\text{k}}} \leqslant (0, 1 \div 0, 3) \frac{I_{\text{кн}}}{H_c}$. (19)

Определение размеров магнитопровода и числа витков коллекторной обмотки

Размеры магнитопровода трансформатора Тр и число витков коллекторной обмотки можно найти из совместного решения следующих уравнений:

$$f = \frac{E}{4Br \cdot Q \cdot W_{K}} \quad ; \tag{20}$$

$$\frac{I_{\rm c}}{\omega_{\rm K}} = k_1 \frac{I_{\rm KH}}{H_{\rm c}} \ . \tag{21}$$

$$\frac{Q_{\rm M}}{Q_{\rm OK}} = k_{\rm M}. \tag{22}$$

Откуда находим:

$$l_{c} = \frac{2\pi \left(1 + \frac{D}{d}\right)^{2} \cdot \left(q_{\omega_{R}} + \frac{U_{H}}{E}q_{\omega_{H}} + 0,3q_{\omega\delta}\right)H_{c}}{k_{M} \cdot k_{1} \cdot I_{RR}}; \qquad (23)$$

$$W_{\kappa} = \frac{l_{c} \cdot H_{c}}{k_{1} \cdot l_{\kappa n}} \quad ; \tag{24}$$

$$Q = \frac{E}{4Br + W_{\kappa}} \; ; \tag{25}$$

$$d = \frac{2l_c}{\pi \left(1 + \frac{D}{d}\right)}; \tag{26}$$

$$h = \frac{2Q}{K_{\mathbf{c}}(D-d)} . \tag{27}$$

Здесь

D — наружный диаметр тора;

d — внутренний диаметр тора;

h — высота тора;

 $K_{\rm M}$ — коэффициент заполнения окна медью обмотки;

 $K_{\rm c}$ — коэффициент заполнения сечения сердечника сталью; $l_{\rm c}$ — длина средней силовой магнитной линии.

В (23) вместо сечений, соответствующих $\nearrow < 0.1$ мм, целесообразно подставлять $q = 7.85 \cdot 10^{-5}$ см² (сечение провода $\nearrow = 0.1$ мм).

Для сердечников из ленты или шайб $K_c = 0.8$ -:-0,9. Для проводов марки ПЭВ или ПЭЛ $K_{\rm M} = 0.15$ -:-0,30. Получение заданной мо-

щности в минимальном объеме и максимальная проницаемость сердечника на участке $B_r \leqslant B \leqslant + B_r$ обеспечивается, если отношение диаметров выбрано в диапазоне

$$\frac{D}{d} = 1.3 \div 1.6. \tag{28}$$

Число витков выходной обмотки $W_{\rm H} \approx W_{\rm K} \frac{U_{\rm H}}{{
m g}}$.

Корректировка параметров инвертора для получения минимальной зависимости частоты от тока нагрузки

Для получения минимальной зависимости частоты от тока нагрузки необходимо, чтобы параметры инвертора удовлетворяли соотношениям, приведенным в [2], [3]. Указанные соотношения проще всего удовлетворить введением соответствующего дополнительного сопротивления $r_{\rm kg}$ в коллекторную цепь. Определяем

$$I_{\mu} = \frac{Br}{\mu_{\rm S}} \cdot \frac{l_{\rm c}}{\omega_{\rm K}} \ . \tag{29}$$

Практически в большинстве случаев при использовании ферромагнитного материала с коэффициентом прямоугольности $\kappa_{\rm np} > 0.9$ отношение

$$\frac{I_{\mu}}{I_{m}} > 10. \tag{30}$$

В этом случае необходимое дополнительное сопротивление в коллекторной цепи определяется простым соотношением:

$$r_{\rm KR} \approx \frac{E}{I_{\mu}} - r_{\rm 9K} - \rho \, \frac{w_{\rm K} (2h+D)}{q_{w_{\rm K}}}, \tag{31}$$

где

ho — удельное сопротивление материала провода обмотки; $r_{\mathfrak{g}_{\mathsf{K}}}$ — сопротивление эмиттер — коллектор открытого транзистора.

Если по (31) $r_{\rm кд} < 0$, то следует уменьшить выбранное значене $\frac{I_c}{w_{\rm re}}$.

Следует убедиться, что

$$I_{\text{KH}}^2 \cdot r_{\text{K}} \leqslant (0.05 \div 0.1) P_{\text{H}},$$
 (32)

где $r_{\rm K}$ — суммарное активное сопротивление коллекторной цепи. В маломощных инверторах ($P_{\rm H}$ < 1 вт.) потери в сопротивлении коллекторной цепи получаются значительно меньшими, чем (0.5-(0.1) $P_{\rm H}$.

В общем случае, когда соотношение (30) не выполняется, следует воспользоваться графиками и формулами, приведенными в

[2] и [3].

Выбор параметров базовой цепи

Напряжение на обмотке обратной связи U_{δ} выбирается исходя из следующих соображений:

с целью уменьшения коллекторного тока

$$i_6 \frac{w_6}{w_K} \leqslant (0,1 \div 0,2) I_{KH};$$

$$U_6 \leqslant (0,1 \div 0,2) \frac{E \cdot \beta}{m}; \qquad (33)$$

для уменьшения габаритов трансформатора целесообразно иметь

$$U_{6} \leqslant (0.2 \div 0.3) E;$$
 (34)

при $w_6 < 5$ -:-6 нельзя равномерно разместить обмотку обратной связи, из-за чего резко возрастает индуктивность рассеяния коллекторной и базовой обмоток; желательно иметь

$$U_6 \geqslant \frac{5 \div 6}{w_{\alpha}} \cdot E; \tag{35}$$

для уверенного запуска

$$U_6 \geqslant (3 \div 4) U_{\delta_9}; \tag{36}$$

где

 U_{89} — напряжение перехода эмиттер — база открытого транзистора.

В большинстве случаев удается выбрать напряжение U_{6} так, что удовлетворяются все четыре неравенства (33)—,(36):

$$W_6 \cong \frac{U_6}{E} w_{\kappa}. \tag{37}$$

Сопротивление базовой цепи

$$r_6 = \frac{U_6 - U_{69}}{m \cdot I_{KB}} \beta. \tag{38}$$

Расчет температурного коэффициента частоты (ТКf)

В общем случае расчет TKf производится по формулам, приведенным в [3] и [4]. Так как для всех ферромагнетиков $TKB_r < 0$, то сопротивление базовой цепи r_{δ} следует выбрать с отрицательным температурным коэффициентом, а $r_{\kappa d}$ желательно взять с положительным TK.

При этих условиях, если материал сердечника выбран в соответствии с (7) и $\frac{E \cdot w_{\rm K}}{r_{\rm K} l_{\rm C}} \gg H_{\rm C}$ (неравенство практически всегда выполняющееся), расчетный TKf будет меньше максимально-допустимой величины. Варьируя U_6 в области определяемой неравенствами (33)—(36) и соответственно корректируя r_8 , можно в небольших пределах изменять величину TKf.

Если величина l_{c} , при дальнейшем расчете корректировалась, то необходимо проверить возможность размещения обмоток в окне

сердечника.

ЛИТЕРАТУРА

1. О. А. Коссов. Усилители мощности на транзисторах в режиме переключений. Энергия, 1964. 2. К. Ш. Либерзон. Стабильность частоты полупроводникового трансформаторного генератора. Труды ВУЗов Поволжья, Сб. № 2, 1965.

3. К. Ш. Либерзон. Исследование транзисторно-магнитных инверторов и

некоторые их применения в измерительной технике, диссертация, 1966.

4. К. Ш. Либерзон. К вопросу о температурной нестабильности тран-зисторных инверторов, Труды вузов Поволжья, вып. 3, 1967.